

Robô para manipulação de peças tecidas ou em pele, para operações de passar cola, laminação e dobrar e descarregamento

As peças que foram alimentadas manualmente e posicionadas numa mesa rotativa, são levantadas automaticamente pelo robô, para assegurar a autonomia do sistema.

O sistema de visão dedicado localiza as peças e assim que estas são depositadas, o robô realiza a operação de passar cola.

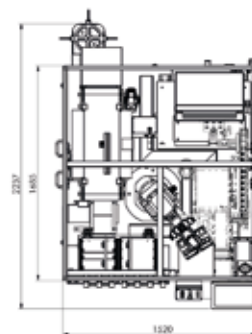
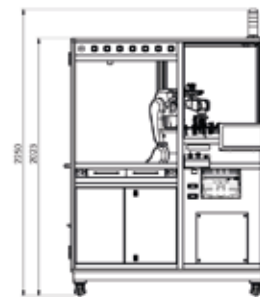
Após passar a cola, as peças são unidas com precisão e o robô processa-as novamente.

Robot for the manipulation of leather or fabric parts, for automatic gluing, laminating, folding and unloading operations

The details contained in various loaders, positioned on a rotating table to guarantee the autonomy of the system, are automatically picked up by the robot.

A dedicated vision system locates the details and once deposited, the robot performs the cementing operation.

After the cementing, the pieces are coupled with precision and the robot picks them up again.



especificações técnicas	ROMAP	technical specification
energia (V)	380 (3P+N+PE)	power supply (V)
potência (Kw)	15	power consumption (Kw)
pressão de ar (bar)	6-10	air pressure (bar)
dimensões / embalada (cm)	152x170x220 / 172x190x220	dimensions / packaging (cm)
peso líquido / bruto (Kg)	1200 / 1300	net/gross weight (Kg)
produtividade (aproximada)	30-60 seg. / operação	productivity (approx)